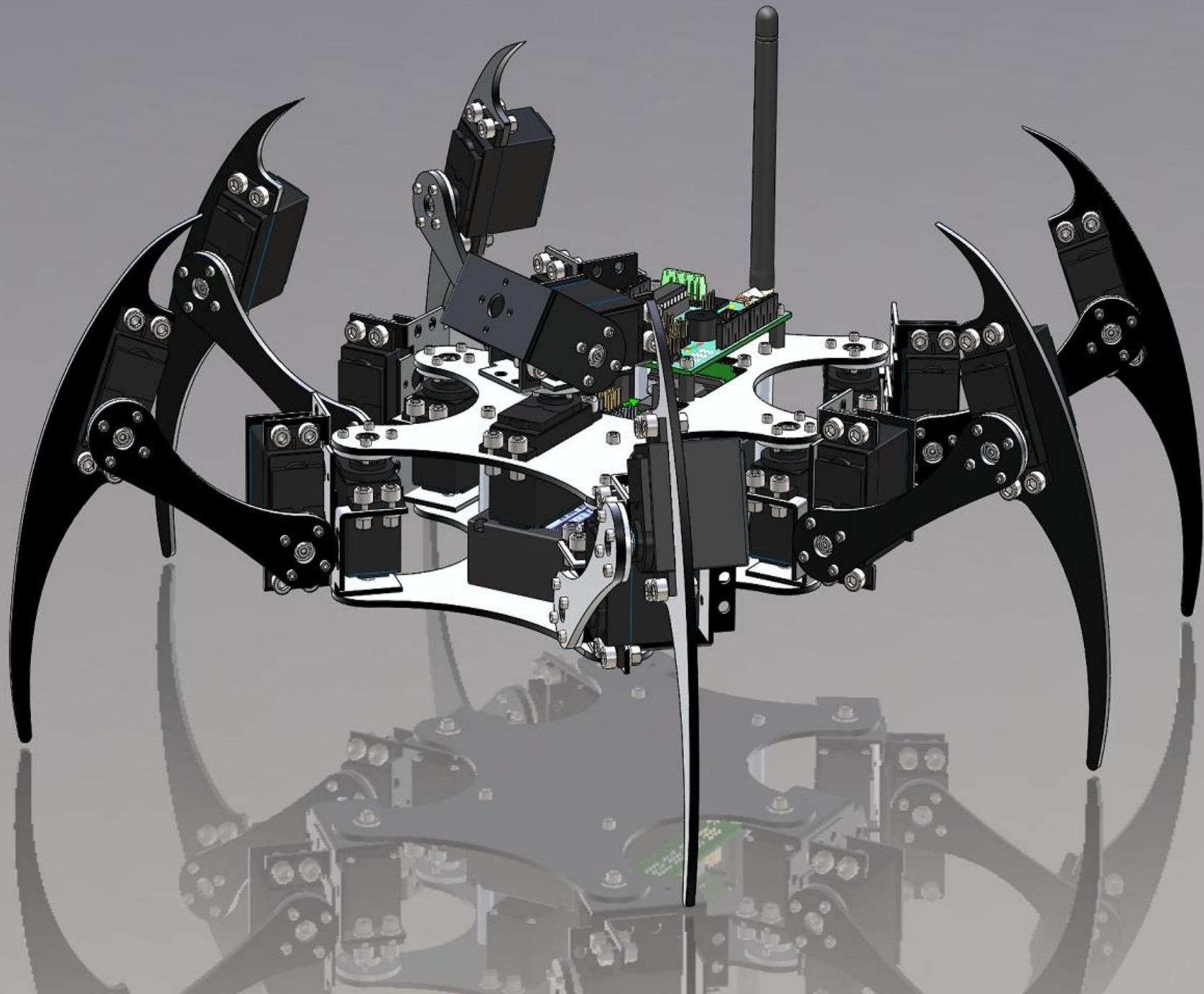
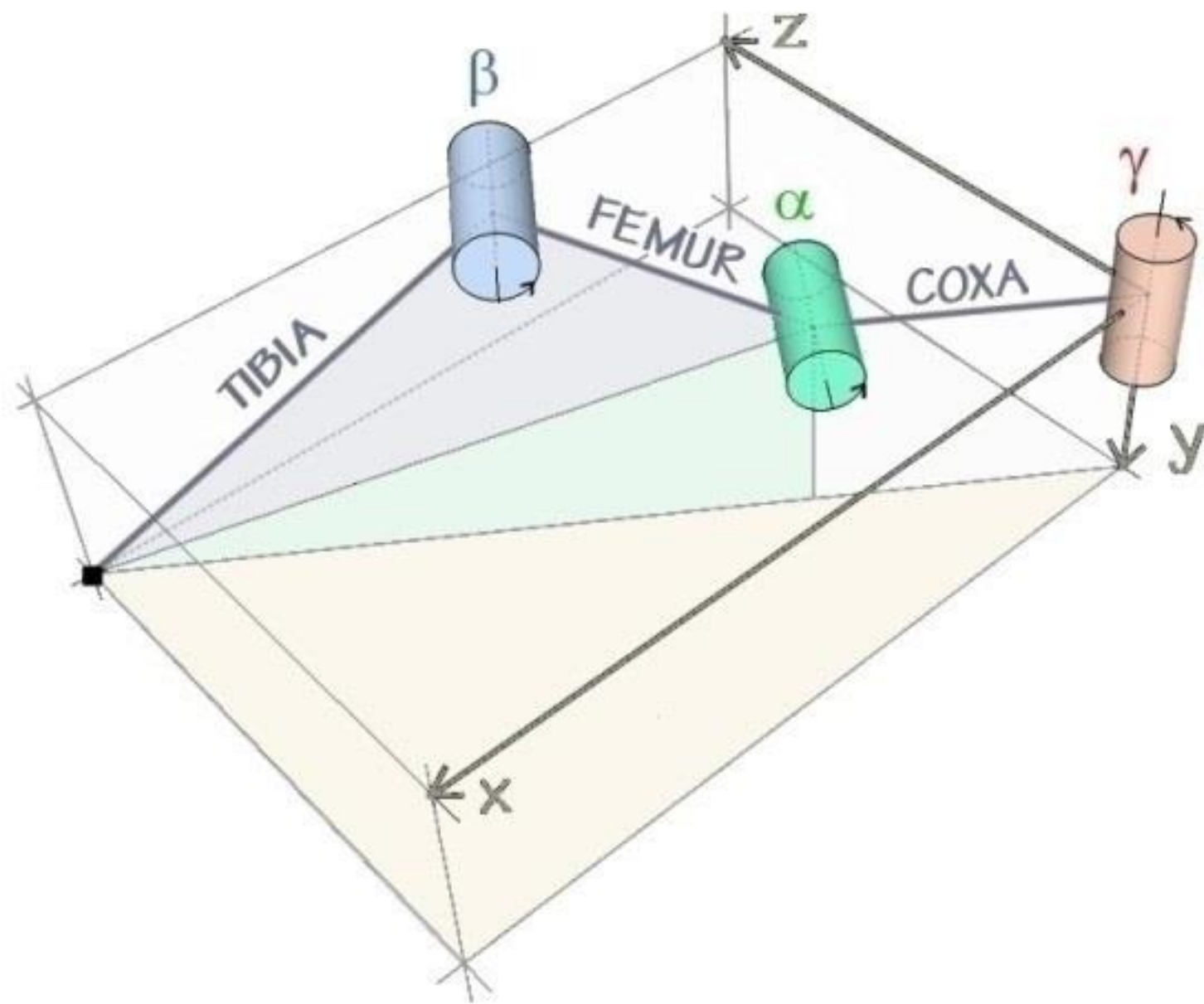


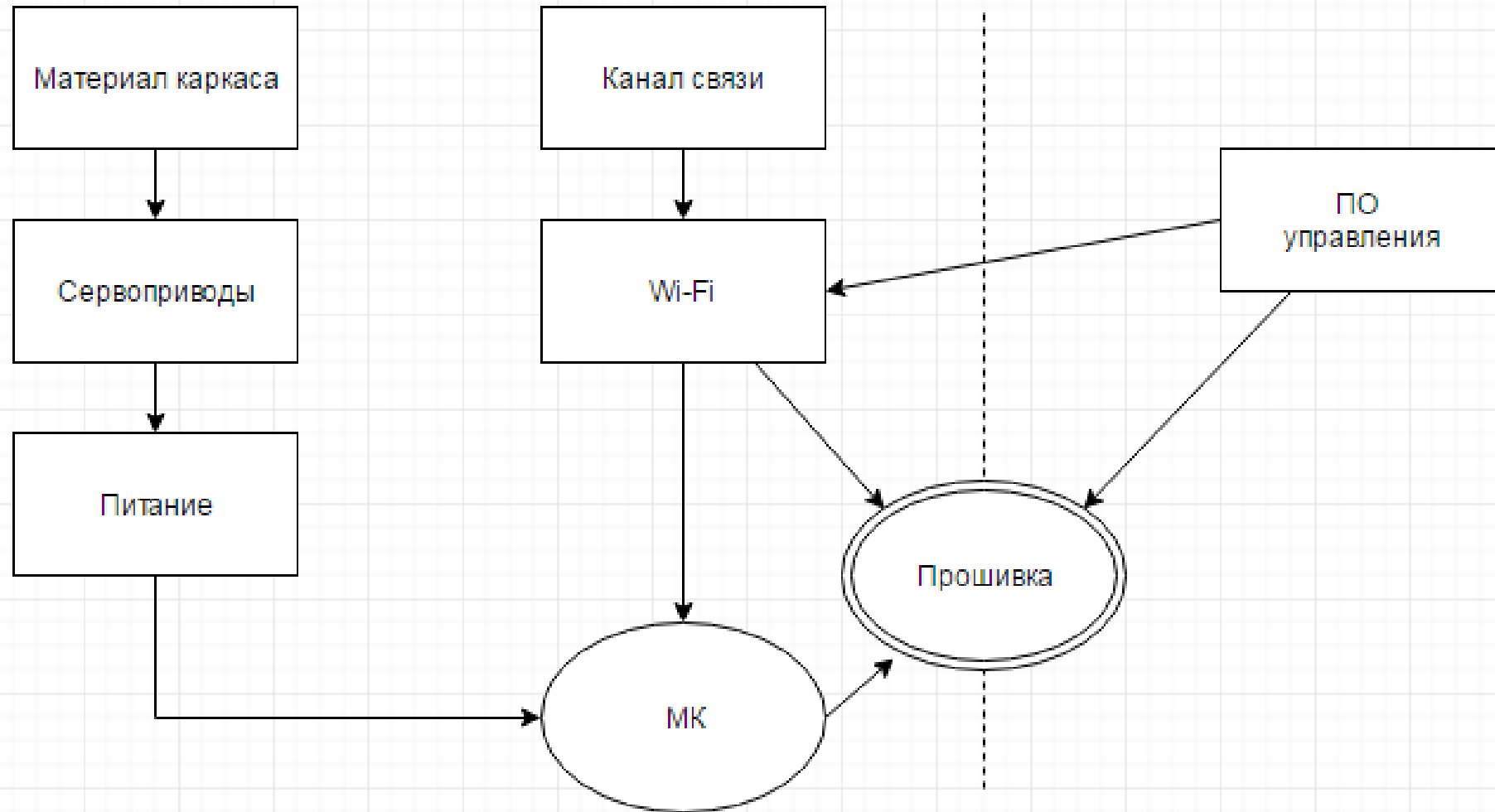
Особенности разработки
дистанционно
управляемой подвижной
платформы типа «гексапод»





Управляемое устройство

Устройство управления



Micro Servo SG90:

размер: 21.5 мм X 11.8 мм X 22.7 мм

вес: 9 г

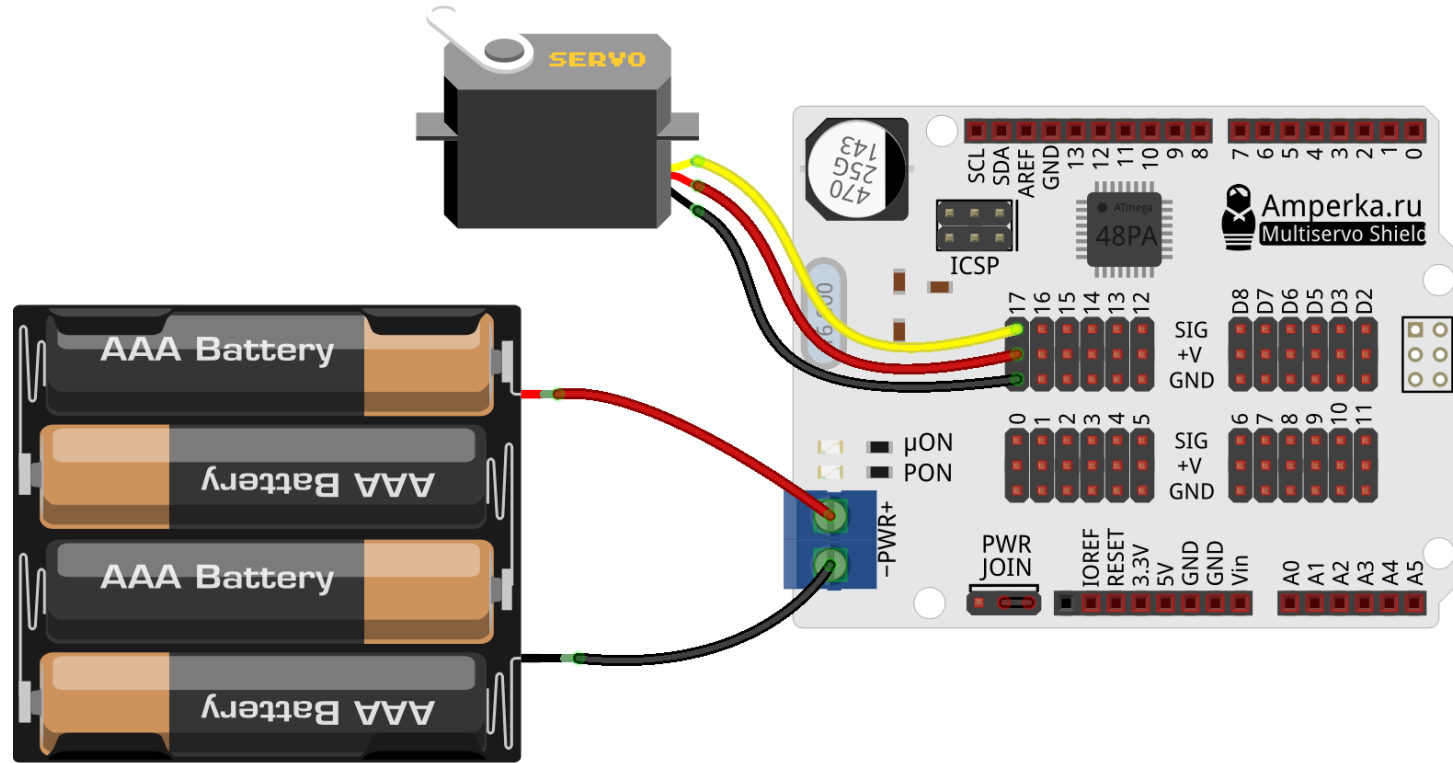
Без нагрузки скорость: 0.12 секунды/60 градусов (4.8 В)

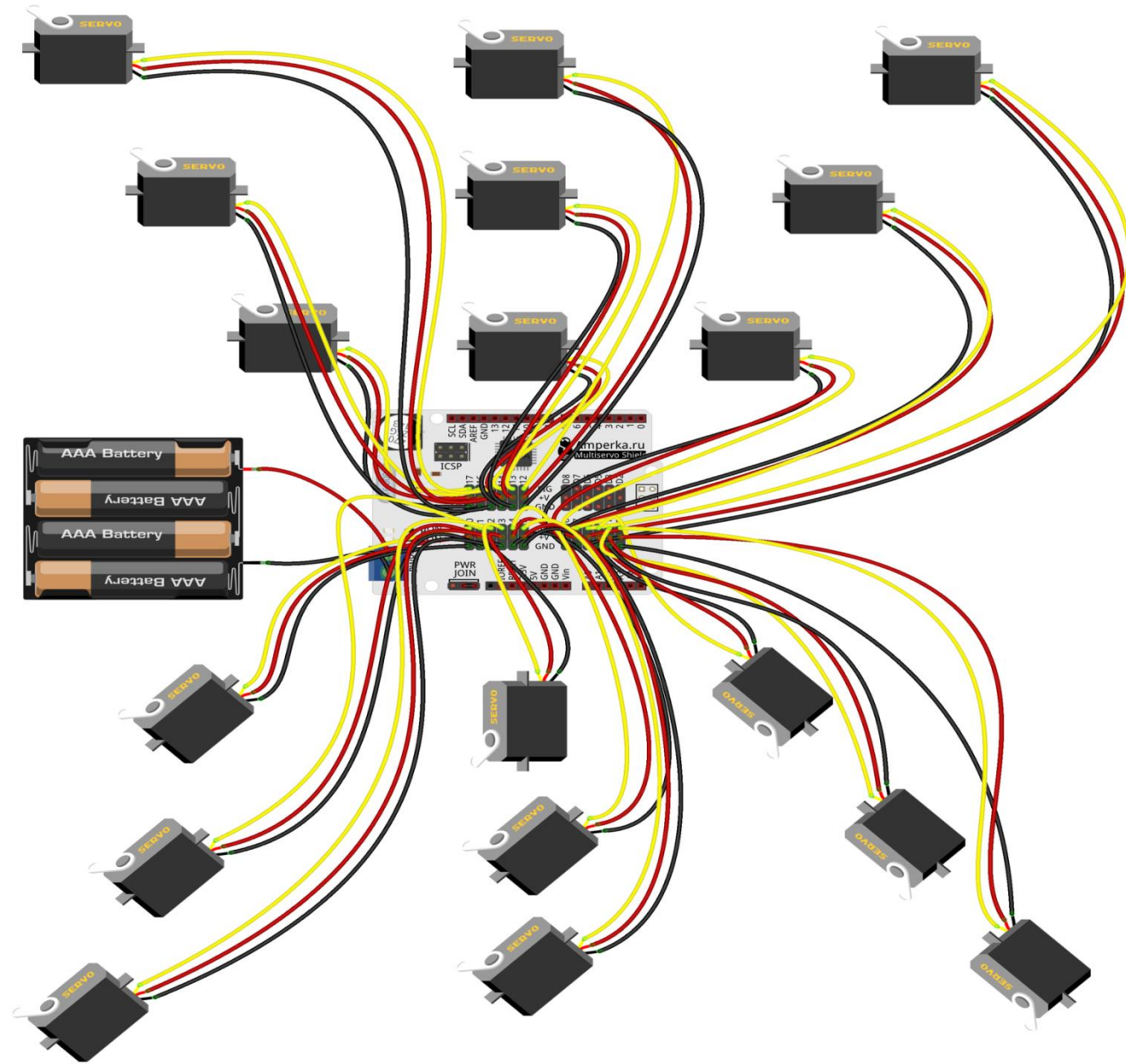
Крутящий момент 1.2-1.4 кг/см (4.8 В)

Рабочая температура: от -30 до + 60 С

Рабочее напряжение: 4.8 В-6 В



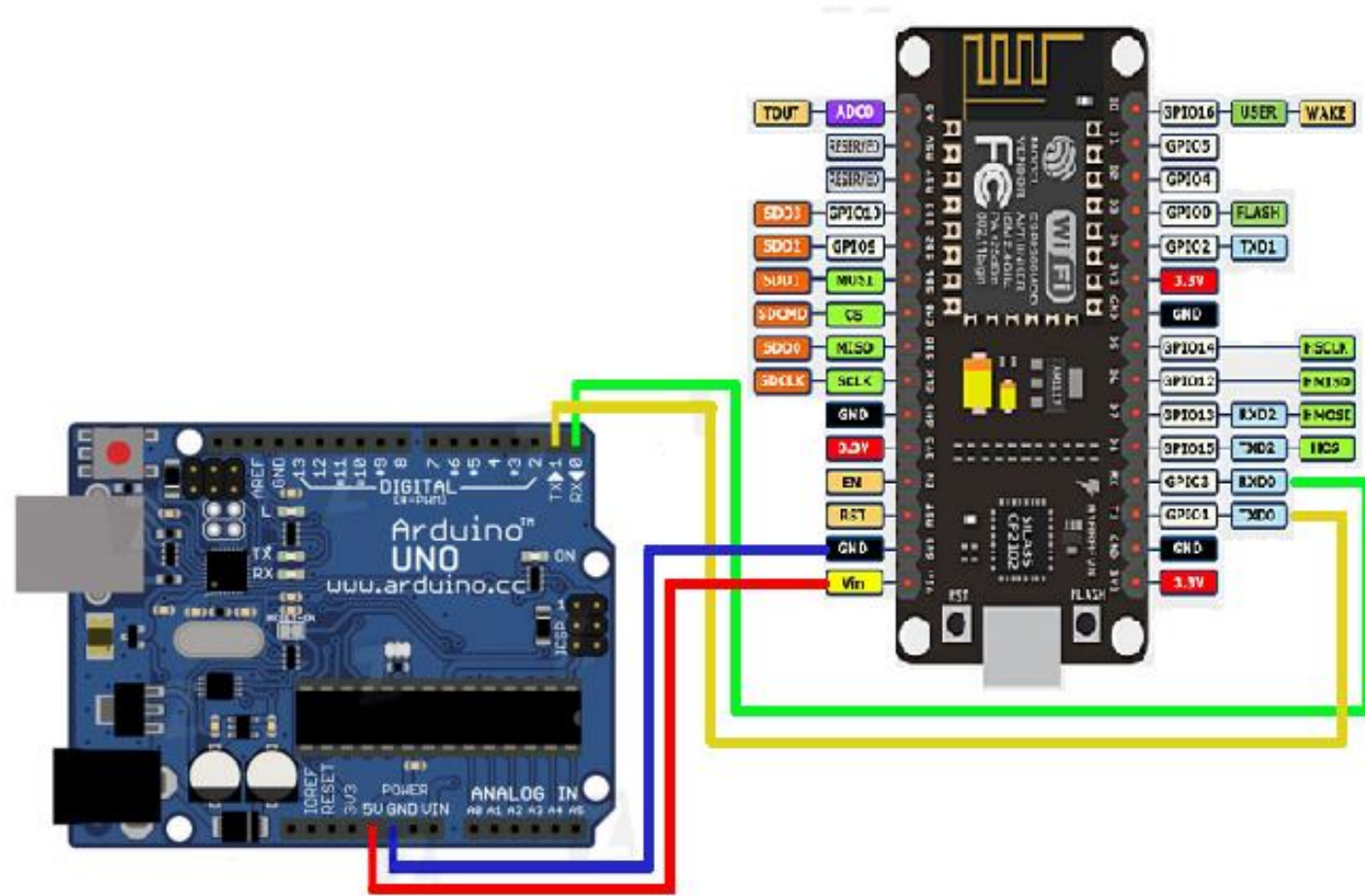




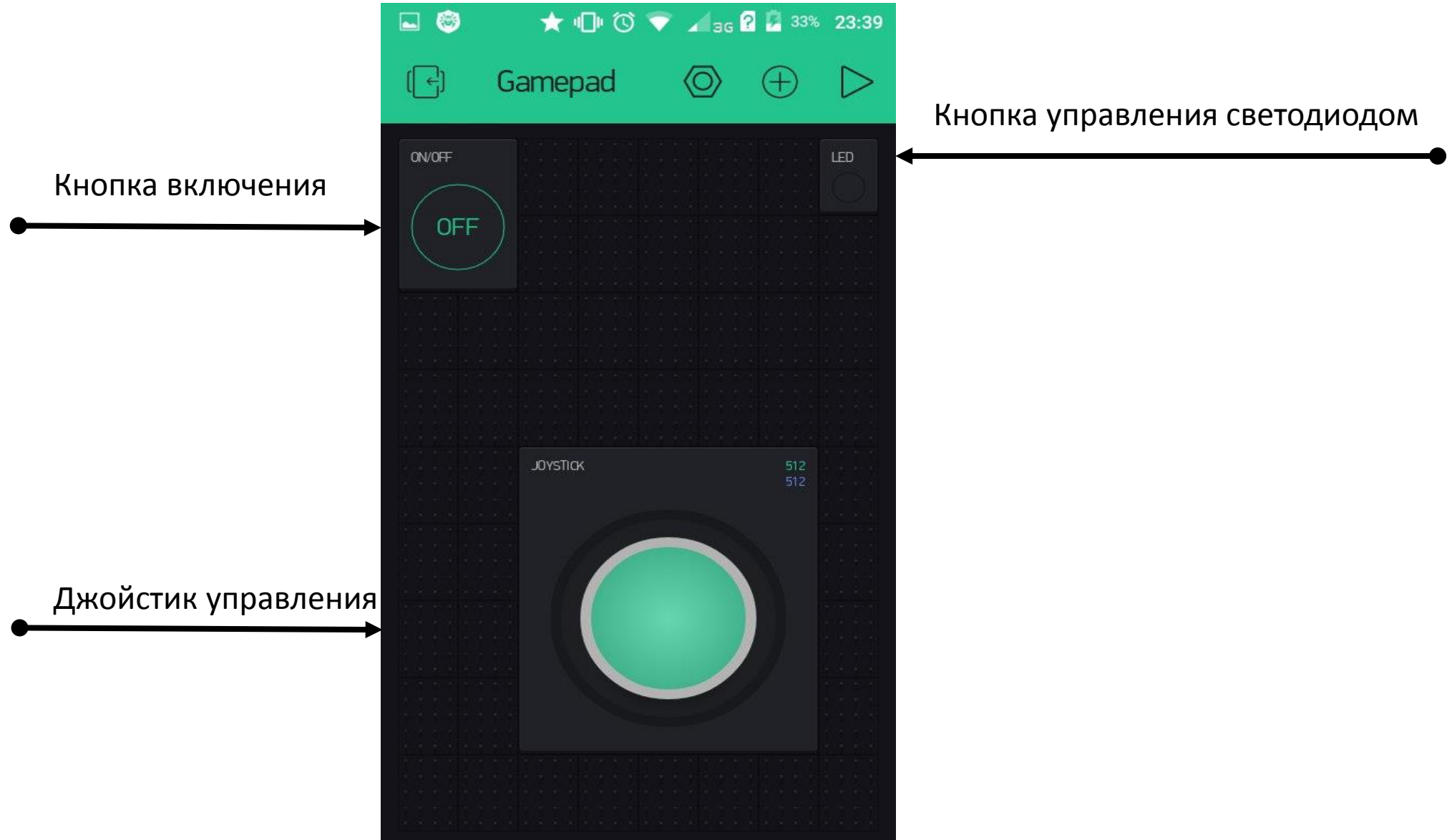
Wi-Fi модуль NodeMcu v3 с чипом ESP8266 (ESP-12e):

- поддержка WiFi протоколов 802.11 b/g/n
- встроенный стек TCP/IP
- встроенный TR переключатель, balun, LNA, усилитель мощности и соответствие сети
- встроенный PLL, регуляторы, и система управления питанием
- выходная мощность +20.5 дБм в режиме 802.11b
- пробуждение и отправка пакетов за время до 22 мс
- Номинальное напряжение: 3,3 В
- Входное напряжение: 3,7–20 В
- Максимальный потребляемый ток: 220 мА



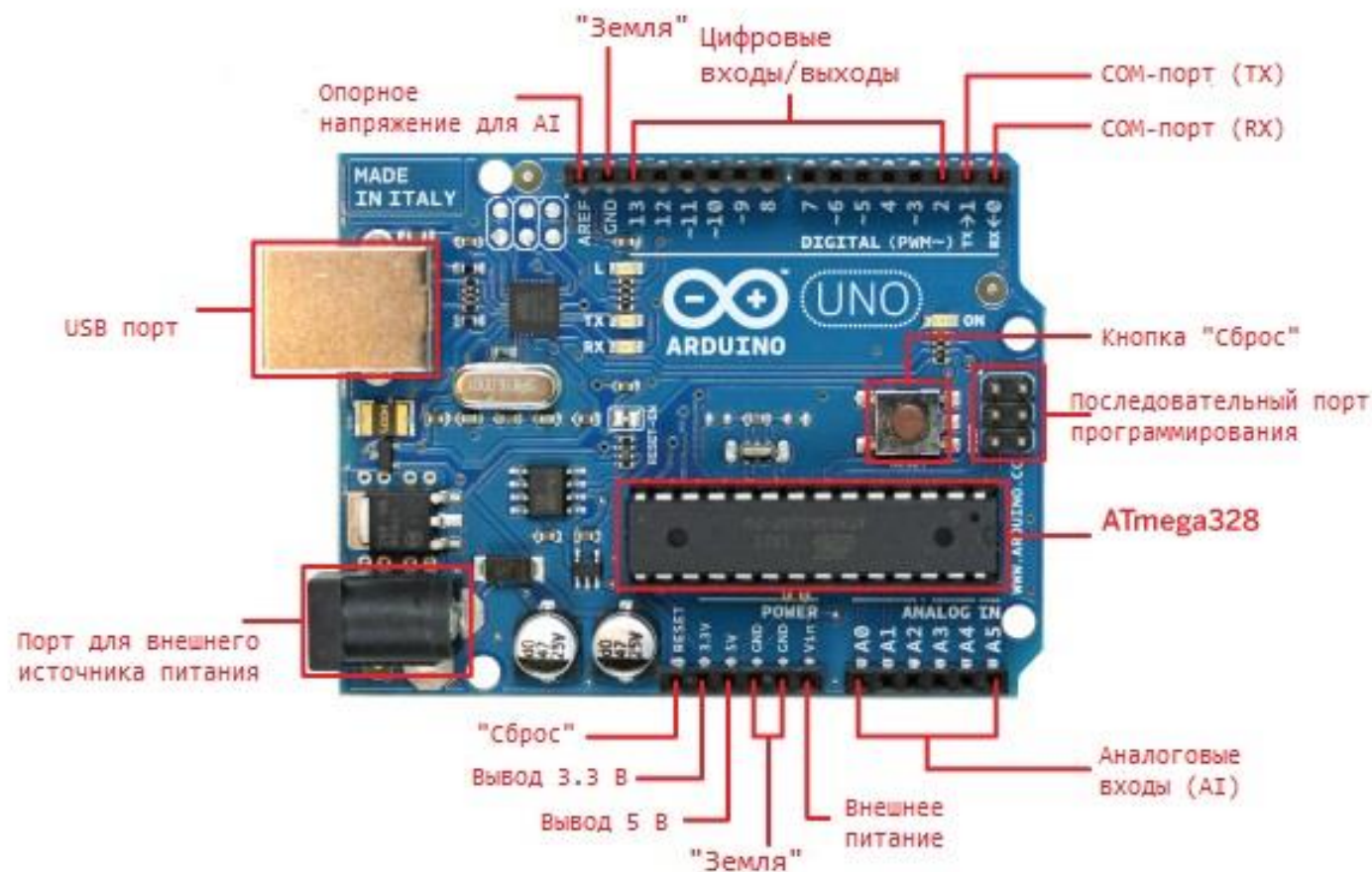


Интерфейс пользователя

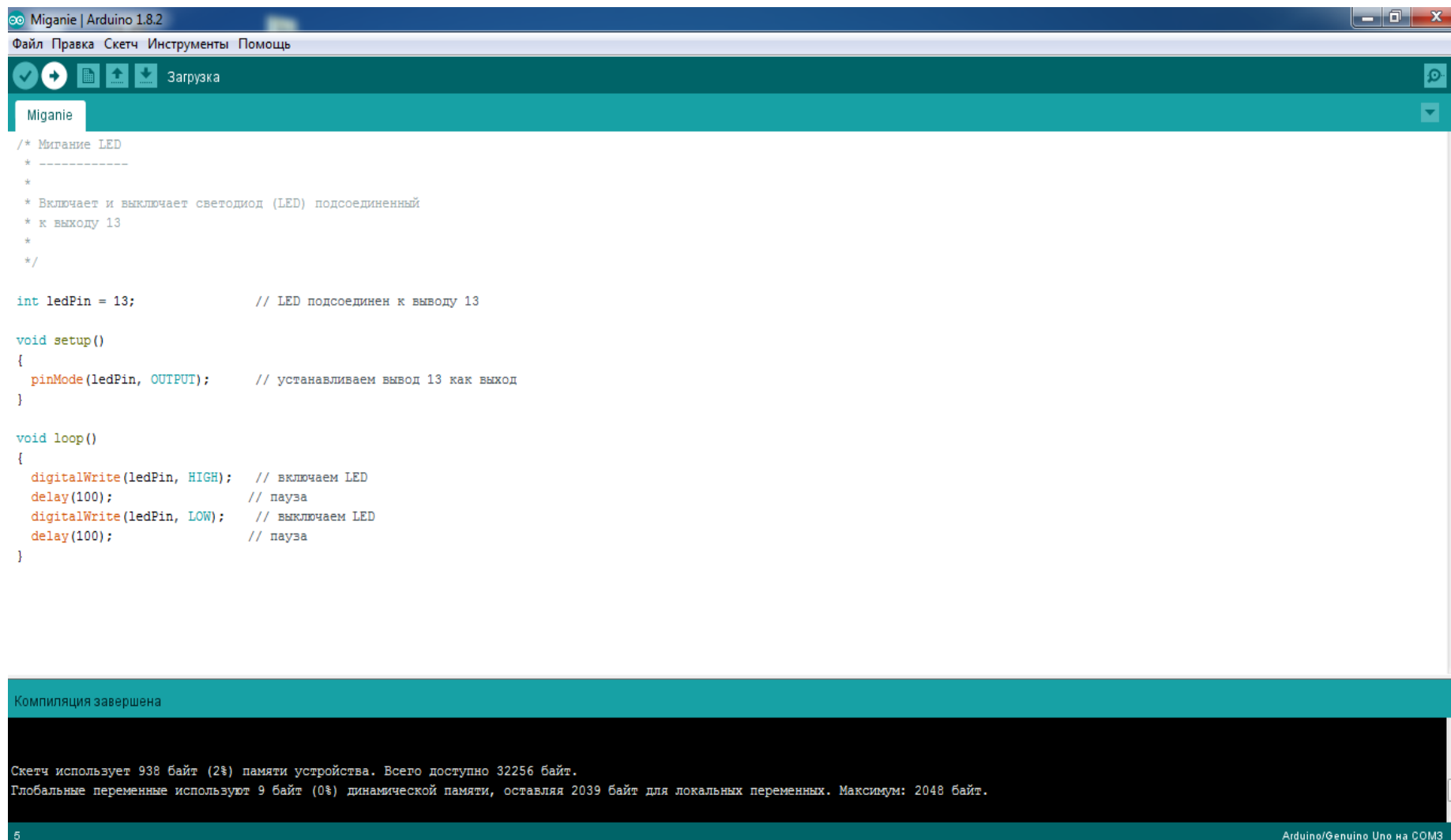


Arduino UNO:

Микроконтроллер	ATmega328
Рабочее напряжение	5 В
Входное напряжение (рекомендуемое)	7-12 В
Входное напряжение (предельное)	6-20 В
Цифровые Входы/Выходы	14 (6 из которых могут использоваться как выходы ШИМ)
Аналоговые входы	6
Постоянный ток через вход/выход	40 мА
Постоянный ток для вывода	50 мА
3.3 В	
Флеш-память	32 Кб (ATmega328) из которых 0.5 Кб используются для загрузчика
ОЗУ	2 Кб (ATmega328)
EEPROM	1 Кб (ATmega328)
Тактовая частота	16 МГц



Прошивка:



```
Arduino IDE | Miganie | Arduino 1.8.2
Файл Правка Скетч Инструменты Помощь

Miganie

/* Мигание LED
 * -----
 *
 * Включает и выключает светодиод (LED) подсоединенный
 * к выводу 13
 *
 */

int ledPin = 13;          // LED подсоединен к выводу 13

void setup()
{
  pinMode(ledPin, OUTPUT); // устанавливаем вывод 13 как выход
}

void loop()
{
  digitalWrite(ledPin, HIGH); // включаем LED
  delay(100);                 // пауза
  digitalWrite(ledPin, LOW);  // выключаем LED
  delay(100);                 // пауза
}

Компиляция завершена

Скетч использует 938 байт (2%) памяти устройства. Всего доступно 32256 байт.
Глобальные переменные используют 9 байт (0%) динамической памяти, оставляя 2039 байт для локальных переменных. Максимум: 2048 байт.

5 Arduino/Genuino Uno на COM3
```

Спасибо за внимание.